



1. SUBVARIETADES AFINES DE UN ESPACIO VECTORIAL

Sea E un k -espacio vectorial de dimensión n y sean V un subespacio de E y e_0 un vector de E . El conjunto

$$H = e_0 + V$$

es una **subvariedad afín de vector de posición e_0 y subespacio director V** .

Se llama dimensión de la subvariedad afín H a la dimensión de su subespacio director, $\dim_k H = \dim_k V$.

Las subvariedades afines de dimensión 0 son los *puntos*, las de dimensión 1 las *rectas*, las de dimensión 2 *los planos* y las de dimensión $n - 1$ los *hiperplanos*.

Las subvariedades afines que pasan por el origen son los subespacios.

Definición 1.1. *Dos subvariedades afines son paralelas* si el subespacio director de una de ellas está contenido en el de la otra.

Si $\dim_k H \leq \dim_k H'$, las subvariedades afines $H = e_0 + V$, $H' = e'_0 + V'$ son paralelas si $V \subseteq V'$ o lo que es equivalente $V^0 \supseteq V'^0$.

2. ECUACIONES PARAMÉTRICAS E IMPLÍCITAS DE UNA SUBVARIETADE AFÍN H

Sea $H = e_0 + V$ y $\{v_1, \dots, v_m\}$ una base de V .

Ecuación paramétrico vectorial de H :

$\forall e \in H$ es $e = e_0 + \lambda_1 v_1 + \dots + \lambda_m v_m$, para ciertos $\lambda_i \in k$.

Expresando esta ecuación en coordenadas respecto de una base de E se obtienen unas ecuaciones paramétricas de H .

Ecuaciones implícitas de H :

De la ecuación paramétrico vectorial se sigue que la matriz cuyas columnas son las coordenadas de los vectores $e - e_0, v_1, \dots, v_m$, respecto de una base de E , tiene rango m ,

$$\text{rg}(e - e_0, v_1, \dots, v_m) = m, \text{ para todo } e \in H.$$

De modo que, elegido un menor de orden m no nulo, esta condición equivale a la anulaci3n de $n - m$ menores de orden $m + 1$, que dan el n3mero m3nimo de ecuaciones linealmente independientes que definen unas *ecuaciones impl3citas de H* .

Por otra parte, si en vez de una base del subespacio director V de H se conoce una base de su subespacio incidente $V^0 = \langle \theta_1, \dots, \theta_{n-m} \rangle$, se pueden obtener directamente unas *ecuaciones impl3citas de $H = e_0 + V$* .

$$\forall e \in H \text{ es } e - e_0 \in V \Leftrightarrow \left\{ \begin{array}{l} \theta_1(e - e_0) = 0 \\ \vdots \\ \theta_{n-m}(e - e_0) = 0 \end{array} \right\}$$

Ejemplo 2.1. Sea V el subespacio de \mathbb{R}^4 generado por los vectores $\{v_1 = (1, 0, 1, 0), v_2 = (-1, 1, 1, 2), v_3 = (0, 1, 2, 2)\}$. Calculemos unas ecuaciones paramétricas y unas ecuaciones impl3citas de la subvariedad afín H de vector de posici3n $e_0 = (1, 0, 0, 2)$ y subespacio director V .

$\dim H = \dim V = 2$ y $V = \langle v_1, v_3 \rangle$.

- Ecuaciones paramétricas $\begin{cases} x = 1 + \lambda \\ y = \mu \\ z = \lambda + 2\mu \\ t = 2 + 2\mu \end{cases}$.
- Ecuaciones implícitas

$$\operatorname{rg} \begin{pmatrix} x-1 & 1 & 0 \\ y & 0 & 1 \\ z & 1 & 2 \\ t-2 & 0 & 2 \end{pmatrix} = 2 \Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} \begin{vmatrix} x-1 & 1 & 0 \\ y & 0 & 1 \\ z & 1 & 2 \end{vmatrix} \Rightarrow x + 2y - z = 1 \\ \begin{vmatrix} x-1 & 1 & 0 \\ y & 0 & 1 \\ t-2 & 0 & 2 \end{vmatrix} \Rightarrow 2y - t = -2 \end{array} \right.$$

3. SUBVARIEDAD AFÍN INTERSECCIÓN. POSICIONES RELATIVAS. SUBVARIEDAD AFÍN SUMA

Sean H y H' subvariedades afines de E .

- La **subvariedad afín intersección** $H \cap H'$ es la máxima subvariedad afín contenida en H y en H' . Los puntos de $H \cap H'$ son las soluciones del sistema lineal determinado por las ecuaciones implícitas de H y de H' .

Dos subvariedades afines se cortan si tienen algún punto en común, por tanto, H y H' no se cortan si $H \cap H' = \emptyset$.

Dos subvariedades afines se cruzan si ni son paralelas ni se cortan.

- La **subvariedad afín suma** $H + H'$ es la mínima subvariedad afín que contiene a H y a H' .

Si $H = e_0 + \langle v_1, \dots, v_m \rangle$ y $H' = e'_0 + \langle u_1, \dots, u_s \rangle$, su suma es:

$$H + H' = e_0 + \langle e_0 - e'_0, v_1, \dots, v_m, u_1, \dots, u_s \rangle \text{ y } \dim(H + H') = \operatorname{rg}(e_0 - e'_0, v_1, \dots, v_m, u_1, \dots, u_s)$$

Ejemplo 3.1. Considérense las subvariedades afines de \mathbb{R}^4

$$r \equiv \begin{cases} x + y = 1 \\ y + z = 0 \\ z + t = 2 \end{cases} \quad \pi \equiv \begin{cases} x + y + z + t = 3 \\ 2x - z = 1 \end{cases}$$

- Calcula un vector de posición y el subespacio director de la recta r y del plano π .
- Averigua si la recta r es paralela al plano π .
- Calcula la subvariedad afín intersección $r \cap \pi$.
- Calcula la mínima subvariedad afín que contiene a ambas.

- Estudia la posición relativa del plano π y el plano $\pi' \equiv \begin{cases} 2x - z + t = 2 \\ x + y - z = 0 \end{cases}$.

Solución.

$$(a) \quad r = \{(x, 1 - x, -1 + x, 3 - x) \in \mathbb{R}^4\}, \quad \pi = \{(x, y, -1 + 2x, 4 - 3x - y) \in \mathbb{R}^4\}$$

$$r = e_0 + \langle v \rangle, \quad e_0 = (0, 1, -1, 3), v = (1, -1, 1, -1)$$

$$\pi = e'_0 + \langle u_1, u_2 \rangle, \quad e'_0 = (0, 0, -1, 4), u_1 = (1, 0, 2, -3), u_2 = (0, 1, 0, -1)$$

- (b) La recta y el plano *no son paralelos*, ya que el subespacio director de $r, \langle v \rangle$, no está contenido el subespacio director de $\pi, \langle u_1, u_2 \rangle$, pues

$$\operatorname{rg}(v, u_1, u_2) = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \\ 1 & 2 & 0 \\ -1 & -3 & -1 \end{pmatrix} = 3$$

- (c) Sustituyendo las coordenadas de un punto cualquiera $(\lambda, 1 - \lambda, -1 + \lambda, 3 - \lambda)$ de r en las ecuaciones del plano π se tiene

$$\begin{cases} \lambda + 1 - \lambda - 1 + \lambda + 3 - \lambda = 3 \\ 2\lambda + 1 + \lambda = 1 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} 3 = 3 \\ \lambda = 0 \end{cases}$$

Luego la recta y el plano se cortan en el punto $P = (0, 1, -1, 3)$, $r \cap \pi = P$.

- (d) $r + \pi = e_0 + \langle e_0 - e'_0, v, u_1, u_2 \rangle$, pero $e_0 - e'_0 = u_2$, luego $r + \pi = e_0 + \langle v, u_1, u_2 \rangle$ y $\dim(r + \pi) = 3$. Luego la mínima subvariedad afín que las contiene es el hiperplano de vector de posición e_0 y subespacio director $\langle v, u_1, u_2 \rangle$. Calculemos su ecuación implícita:

Para todo $e = (x, y, z, t) \in r + \pi$ es $e - e_0 \in \langle v, u_1, u_2 \rangle$, luego $\operatorname{rg}(e - e_0, v, u_1, u_2) = 3$ y por tanto $\det(e - e_0, v, u_1, u_2) = 0$, que en coordenadas da la ecuación implícita de $r + \pi$:

$$r + \pi \equiv \begin{vmatrix} x & 1 & 1 & 0 \\ y - 1 & -1 & 0 & 1 \\ z + 1 & 1 & 2 & 0 \\ t - 3 & -1 & -3 & -1 \end{vmatrix} = 0 \Rightarrow r + \pi \equiv x + y + z + t - 3 = 0$$

- (e) Discutamos el sistema lineal determinado por las ecuaciones implícitas de π y de π' .

$$\left. \begin{aligned} x + y + z + t &= 3 \\ 2x - z &= 1 \\ 2x - z + t &= 2 \\ x + y - z &= 0 \end{aligned} \right\} A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 2 & 0 & -1 & 0 \\ 2 & 0 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 & 0 \end{pmatrix}$$

Se tiene que $\operatorname{rg} A = 4$ y por tanto coincide con el rango de la matriz ampliada. El sistema es pues compatible y el conjunto de soluciones, que es la subvariedad afín intersección $\pi \cap \pi'$, tiene dimensión 0, luego se reduce a un punto. Es decir, los planos π y π' se cortan en un punto Q , que se obtiene resolviendo el sistema, $Q = (1, 0, 1, 1)$.

4. PROBLEMAS PROPUESTOS

1. Calcular las ecuaciones paramétricas e implícitas de la recta que pasa por el punto $P = (1, 2, 1, 2)$ y cuya dirección queda determinada por el vector $(1, 3, -2, 7)$.
2. Calcular las ecuaciones paramétricas e implícitas del hiperplano de \mathbb{R}^4 que pasa por el punto $P = (0, 1, 2, -4)$ y cuyo subespacio director es $V = \langle (1, 1, 0, 0), (1, 0, 1, 0), (1, 2, 1, 2) \rangle$.
3. En un espacio vectorial de dimensión 4, hállese la recta que pasa por el origen y corta a las dos rectas siguientes:

$$r_1: x = 2 + 3\lambda, y = 1 - \lambda, z = -1 + 2\lambda, t = 3 - 2\lambda$$

$$r_2: x = 7\lambda, y = 1, z = 1 + \lambda, t = -1 + 2\lambda$$

4. Hállese el hiperplano de \mathbb{R}^4 que pasa por las rectas:

$$r_1: 2x - y = 0, x + z = 0, 3x - t = 0$$

$$r_2: x + y - 3 = 0, 2x - z + 1 = 0, t = 0$$

5. Hallar la ecuación del haz de hiperplanos que contienen al plano que pasa por los puntos $(1, -2, -3, 1)$, $(0, 0, 1, 5)$, $(3, -1, 5, 0)$.

6. Hállese la dimensión de la mínima subvariedad afín que contiene a dos planos bidimensionales que se cruzan. Calcúlese la dimensión de la mínima subvariedad afín que pasa por los puntos:

$$(-1, 2, -1, 0, 4), (0, -1, 3, 5, 1), (4, -2, 0, 0, -3), (3, -1, 2, 5, 2)$$

7. Hállense las ecuaciones paramétricas de la mínima subvariedad afín que pasa por las rectas:

$$r: x_1 = x_2 = x_3 = x_4 = x_5$$
$$r': \frac{x_1 - 1}{3} = \frac{x_2}{5} = x_3 - 2 = \frac{x_4 + 1}{7} = \frac{x_5}{-4}$$

8. Dadas las subvariedades afines de \mathbb{R}^4 :

$$H = \langle (0, -1, 0, 1), (1, 1, 0, 1), (0, 0, 1, 0) \rangle \quad H' = \langle (-2, 1, 1, 0), (-3, 0, 0, 1) \rangle$$

(a) Calcular sus ecuaciones implícitas.

(b) Estudiar su posición relativa.

(c) Calcular la mínima subvariedad afín que las contiene.

9. Hallar la subvariedad afín de \mathbb{R}^4 que pasa por el punto $(1, 0, 0, 0)$ y cuyo subespacio director es el núcleo del endomorfismo $T: \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^4$ cuya matriz en la base estándar es

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 & 2 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 1 \\ 3 & -2 & 5 & 1 \\ 0 & -1 & 1 & -1 \end{pmatrix}$$

10. Sea E el espacio vectorial de los polinomios reales de grado menor o igual que 2. Sea V el plano de los polinomios de grado menor o igual que 1. Sea $\omega: E \rightarrow \mathbb{R}$ la forma lineal definida por $\omega(p(x)) = \int_0^1 x \cdot p(x) dx$. Considerando la base $\{1, x, x^2\}$, calcular las ecuaciones de la recta que pasa por $1 + x^2$ y es paralela a la recta intersección del plano $\omega^{-1}(2)$ con V .

11. Calcular el plano que contiene a la recta $s \equiv x = y = z = t + 1$ y corta a las rectas

$$r_1 \equiv \begin{cases} x + y = 0 \\ y + 2z = 0 \\ z + 3t = 1 \end{cases} \quad r_2 \equiv \frac{x - 2}{2} = y = \frac{z}{-1} = t + 1$$